

工作原理

电松闸、断电后
 。臂（）、靴（）、（）、松闸螺
 栓（）、双驱（）等构件组成。磁力 每一端

臂均构成独立，可分别独立。
 ()，力臂()
 臂，靴()对轮加正力
 并力，从而对轮力。电后，双驱
 ，双驱分别每一
 松闸螺栓()臂()分别()
 力，靴()、对轮正力
 力，从而松闸。

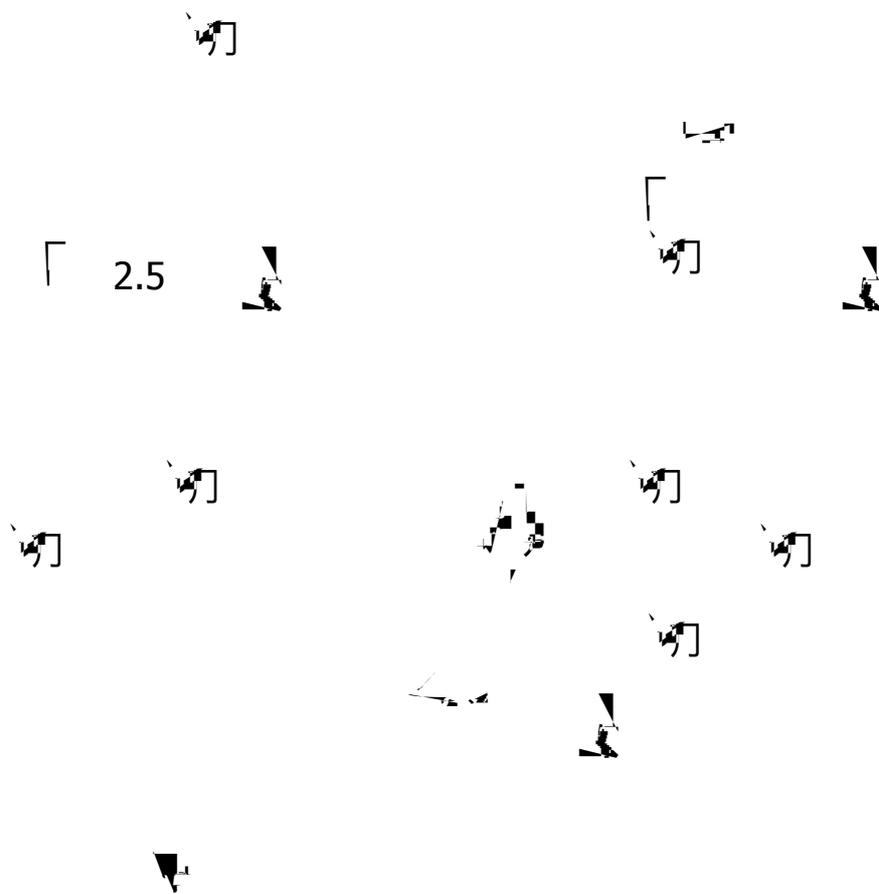
磁力器结构示意图 1

—双驱动制动器 —制动器接线盒

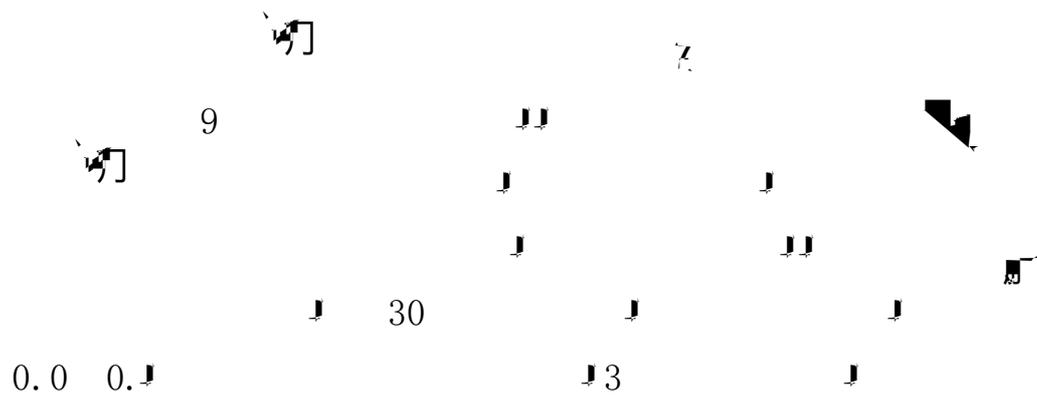
—铁心轴头

—锁紧螺母

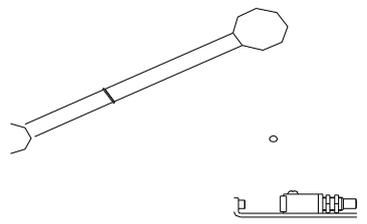
1.2 制动系统调整



弹簧压缩量对照表



1.4 开闸行程的调整 (要 整合)



铁心轴头 推 移 止
 它 铁心轴头
 通 观察
 顺 增 程 小
 减小 反 增 程 小
 蹭 情 小
 铁心轴头 推 移 止
 铁心轴头
 观察
 宜 当 过小
 铁心轴头
 位
 影响 声音 小
 小

磁 剩余 > 0. 0. 磨损补偿

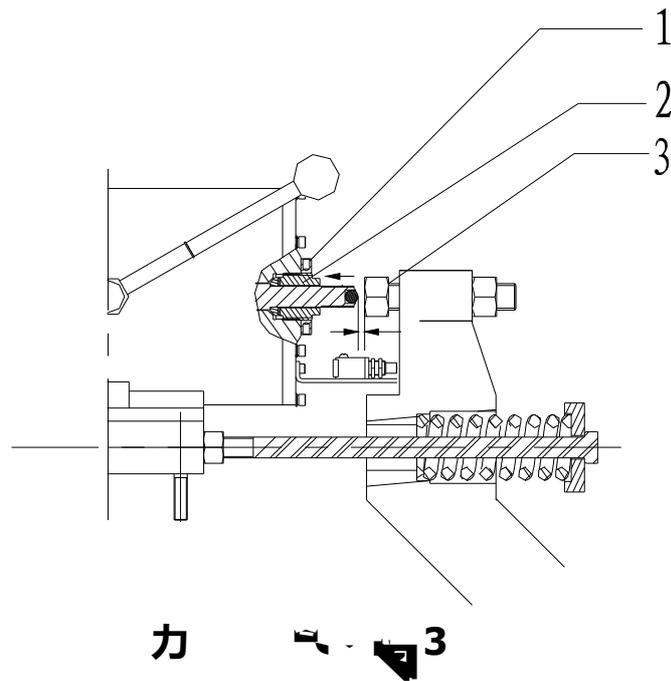
• X < 0.5mm 失

开闸同步性的调整

观察 闭 快 当
 快 情 减小
 反 快 增 边 边观察 直 步
 快 增 快 减小
 直 步 步 始 记 位
 核算 均满

检查 遍 互联 并
 验 静 实验 静 实验 新

开闸声音大的调整



1. 止退螺

2. 调 螺

3. 松闸调 螺栓

制 整 :

a. 根 身 构 增 气 减小 击 图 3
 示 止退 把 顺 旋
 4 圈 止退 通 验 观察声音 减小 并检
 查 持 持住 持住
 旋 小
 过 过 持 住
 1. 过 声音小 60 并
 持 增 气 算
 3 0. 1.0 通过图
 < 0. 刹 失效
 当
 当减
 小 3 减小 减小声音

: 整 要 所 整 , 制 用 果

更换摩 缓冲器上轿厢吊起的条
 作
 行 小 4 步

a. 0

• 制 下 字

. 轴 圈 轴 10 11

.. 1 3

. 轴 10 新 轴 10

圈

. 回 并 6.3. 1 2 "a"

0 6.3.3 1 2 "

1 并 3

f.

1.8 制

a.

. 把 4 并 旋 1 铁心

轴头 1 2

.. 把 反 记

. 把

. 把

铁心轴头

并

f. 把

6.3.3 6.3.4 6.3. 并通

1.9 制

a. 3 4 步
把磁

回程位圈

扳手 " " 头
把

铁心

铁心 : 36# 磁

磨 磁

f.

制动 常见

序号	现象	解决办法
1	蹭闸	调大制动间隙
2	制动器不能开闸	<ol style="list-style-type: none"> 1. 检查制动器启动电压是否正常； 2. 检查电路板是否烧坏； 3. 检查制动器线圈是否烧坏； 4. 检查制动间隙是否过大； 5. 检查铁芯铜套是否卡组； 6. 检查制动弹簧是否压力过大；
3	制动器不能合闸	<ol style="list-style-type: none"> 1. 检查铁芯铜套是否卡组； 2. 检查制动弹簧是否压力过小；
4	制动器开闸声音大	<ol style="list-style-type: none"> 1. 检查制动轮于制动摩擦块的间隙是否过大； 2. 调节制动器气息；
5.	制动器合闸声音大	<ol style="list-style-type: none"> 1. 检查制动轮于制动摩擦块的间隙是否过大； 2. 调节制动器气息； 3. 检查制动弹簧是否压力过大；
6	微动开关误动作	<ol style="list-style-type: none"> 1. 调整微动开关； 2. 制动器闭合时间长，调小制动间隙；